

Benjamin Brunet

Missions

Ingénieur dans le cadre d'un projet portant sur la conception d'un système de supervision capacitante d'une flotte de robots autonomes, porté par [Fabien Coutarel](https://acte.uca.fr/membres/enseignants-chercheurs/fabien-coutarel)(<https://acte.uca.fr/membres/enseignants-chercheurs/fabien-coutarel>)

- Etablir une revue de littérature
- Collaborer avec les ingénieurs du projet
- Participer à des études de terrain et de laboratoire
- Valoriser et publier du contenu autour de nos travaux

Ce projet s'inscrit dans le cadre de l'opération de recherche "[Stratégies opératoires pour la reprise en main d'un robot autonome supervisé à distance](https://acte.uca.fr/productions-scientifiques/operations-de-recherche/strategies-operatoires-pour-la-reprise-en-main-dun-robot-autonome-supervise-a-distance)(<https://acte.uca.fr/productions-scientifiques/operations-de-recherche/strategies-operatoires-pour-la-reprise-en-main-dun-robot-autonome-supervise-a-distance>)".





Ingénieur d'études

Coordonnées

U.F.R. STAPS
Campus Universitaire Les Cézeaux
3 rue de la Chebarde
TSA 30104 CS 626
63178 AUBIERE Cedex

Benjamin.Brunet@uca.fr(mailto:Benjamin%2Ebrunet%40uca%2Efr)

<https://acte.uca.fr/membres/personnes-support-a-la-recherche/ingenieurs-recrutes-dans-le-cadre-de-projets/benjamin-brunet>(<https://acte.uca.fr/membres/personnes-support-a-la-recherche/ingenieurs-recrutes-dans-le-cadre-de-projets/benjamin-brunet>)